

1872.

1. a) Équation différentielle linéaire d'ordre 1. Étude sur  $\mathbb{R}_+^*$  et  $\mathbb{R}_-^*$  (et éventuels recollements en 0).

b) (EH) :  $y' = -\frac{2 \operatorname{ch} x}{(\operatorname{sh} x)^3} y$ , d'où SGH :  $y = \lambda \exp\left(\frac{1}{(\operatorname{sh} x)^2}\right)$ .

2. Méthode d'Euler : Le principe est, pour trouver une valeur approchée d'une solution de  $y' = f(x, y)$ , de construire à partir des conditions initiales une liste d'abscisses  $x$  et d'images  $y(x)$ , avec  $y(x+h) \simeq y(x) + y'(x)h = y(x) + f(x, y)h$ .

```
from math import cosh , sinh
```

```
def f(x,y):
```

```
    return -2*cosh(x)/(sinh(x)**3)*y+(cosh(x))**3/(sinh(x)**5)
```

```
h=0.01
```

```
a=1.0
```

```
b=10.0
```

```
x=a
```

```
y=1.
```

```
Lx=[x]
```

```
Ly=[y]
```

```
while x<b:
```

```
    y=y+f(x,y)*h
```

```
    x=x+h
```

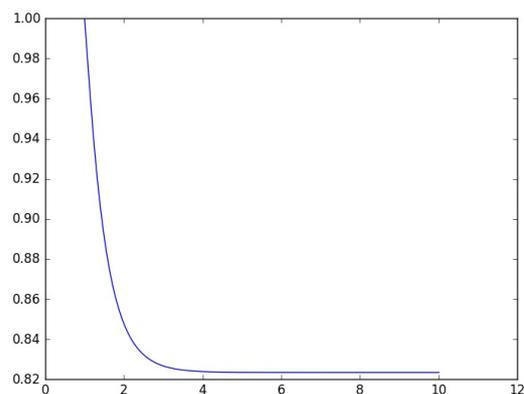
```
    Lx.append(x)
```

```
    Ly.append(y)
```

```
import matplotlib.pyplot as plt
```

```
plt.plot(Lx,Ly)
```

```
plt.show()
```



On conjecture que la solution tend vers  $+\infty$  en 0.

b.

On note que odeint demande que la condition initiale apparaisse en tête de la liste, mais pas que celle-ci soit rangée dans l'ordre croissant ! On va donc utiliser un pas négatif.

```
from scipy.integrate import odeint
```

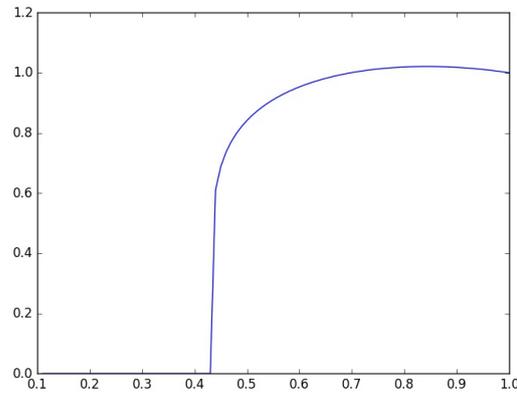
```
import numpy as np
```

```
X=np.arange(1.00,0.1,-0.01)
```

```
Y=odeint(f,1.,X)
```

```
plt.plot(X,Y)
```

```
plt.show()
```



En fait, la solution change de monotonie vers 0.8. et semble tendre vers 0 en 0?

3.a.  $t \mapsto (t - 2)e^t$ .

b. La variation de la constante mène au calcul d'une primitive de  $\frac{(\text{ch } x)^3}{(\text{sh } x)^5} \exp(1/(\text{sh } x)^2)$ . Par le changement de variable  $t = -\frac{1}{(\text{sh } x)^2}$ , on est ramené à une primitive de  $(t - 1)e^t$ , et on obtient la solution générale :

$$y = \frac{1}{2} \left( \frac{1}{(\text{sh } x)^2} + 2 \right) + C \exp \left( \frac{1}{(\text{sh } x)^2} \right).$$

La condition  $y(1) = 1$  fournit :  $C = -\alpha/2 e^{-\alpha}$ , avec  $\alpha = 1/(\text{sh } 1)^2$ , d'où la solution :

$$x \mapsto \left( 1 + \frac{1}{2 \text{sh}^2 x} \right) - \frac{1}{2 \text{sh}^2(1)} \exp \left( \frac{1}{\text{sh}^2 x} - \frac{1}{\text{sh}^2 1} \right).$$

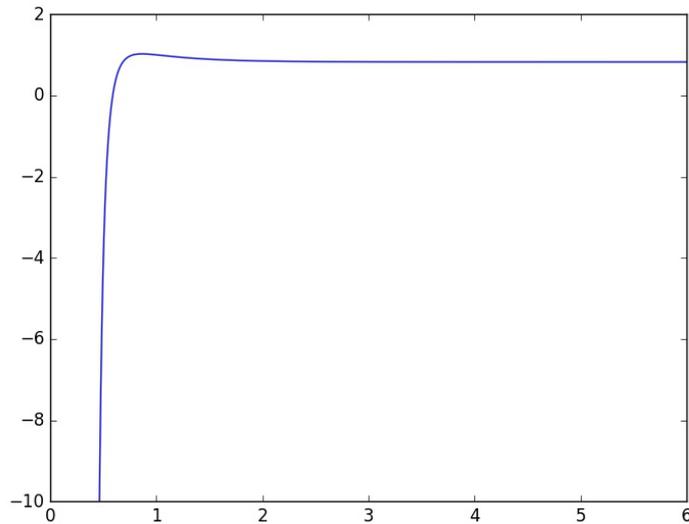
```
from math import exp
```

```
alpha=1/sinh(1)**2
C=-alpha/2*exp(-alpha)
```

```
def y0(x):
    return .5*(1/sinh(x)**2+2)+C*exp(1/sinh(x)**2)
```

```
t=np.linspace(0.1,10,1000)
y=[y0(x) for x in t]
plt.plot(t,y)
```

```
plt.axis([0,6,-10,2])
plt.show()
```



3.c. Formulation bizarre. La question est : existe-t-il une solution définie sur  $\mathbb{R}$  (les solutions sont toujours dérivables!) La réponse est NON, car si on fait  $x = 0$  dans l'équation, on obtient  $0 = 1$ , ce qui est absurde.

1940 PSI.

1. OK

2. Th. spectral :  $M^T M = P D^2 P^T = S^2$  avec  $S = P D P^T$ . On vérifie que  $M S^{-1}$  est orthogonale.

3. On calcule les éléments propres avec `numpy.linalg.eig`. On applique `np.real` car les résultats bruts renvoyés par `eig` sont sous forme complexe.

```
import numpy as np
from numpy import sqrt

m=np.array([[1.,0,0],[0,1,-sqrt(2)],[0,2,0]])

import numpy.linalg as alg
from numpy.linalg import eig

tmm=m.dot(m.transpose())

p=np.real(eig(tmm)[1])
d=np.diag(sqrt(np.real(eig(tmm)[0])))

s=p.dot(d).dot(p.transpose())
omega=m.dot(alg.inv(s))

>>> s
array([[ 1.          ,  0.          ,  0.          ],
       [ 0.          ,  1.63828133,  0.56216928],
       [ 0.          ,  0.56216928,  1.91936596]])

>>> omega
array([[ 1.          ,  0.          ,  0.          ],
       [ 0.          ,  0.95968298, -1.01789752],
       [ 0.          ,  1.35719669, -0.39751371]])
```

4. Il s'agit de l'expression matricielle du procédé de Schmidt. On considère que  $M$  est la matrice d'une base  $B$  dans la base canonique (orthonormale). Le procédé de Schmidt construit une base orthonormale  $B'$  dans laquelle la matrice de  $B$  est triangulaire supérieure, à coefficients diagonaux  $> 0$  (matrice  $T$ ). En notant  $\Omega'$  la matrice de passage de la base canonique à la base  $B'$ , il vient (formule de changement de base pour une famille de vecteurs) :  $M = \Omega' T$ .

5. On applique le procédé de Schmidt, on obtient alors  $\Omega'$ . On a alors  $T = M^t\Omega'$ .

NB : on orthonormalise les lignes de  ${}^tM$  (donc de  $M$ , qui est symétrique).

```
m=np.ones((4,4))+np.eye(4)
```

```
omega=m.copy() # indispensable pour une copie indépendante!
```

```
# on retire les projections sur les premières directions
```

```
for j in range(3):
```

```
    for k in range(j+1,4):
```

```
        omega[k]=omega[k]-omega[k].dot(omega[j])*omega[j]/omega[j].dot(omega[j])
```

```
# on norme les lignes
```

```
for j in range(4):
```

```
    omega[j]=omega[j]/omega[j].dot(omega[j])
```

```
# on transpose pour avoir les vecteurs en colonnes
```

```
omega=omega.transpose()
```

```
t=omega.transpose().dot(m)
```

```
>>> omega
```

```
array([[ 0.28571429, -0.38461538, -0.26315789, -0.2        ],
       [ 0.14285714,  0.61538462, -0.26315789, -0.2        ],
       [ 0.14285714,  0.07692308,  0.73684211, -0.2        ],
       [ 0.14285714,  0.07692308,  0.05263158,  0.8         ]])
```

```
>>> np.round(t,2) # pour rendre les coefficients plus lisibles.
```

```
array([[ 1.   ,  0.86,  0.86,  0.86],
       [ 0.   ,  1.   ,  0.46,  0.46],
       [ 0.   ,  0.   ,  1.   ,  0.32],
       [ 0.   ,  0.   ,  0.   ,  1.   ]])
```

1860 MP

1.a.

```
import numpy as np
```

```
from numpy.polynomial import Polynomial
```

```
def racinesR(n,p):
```

```
    R=Polynomial(np.ones(n+1))+p-1
```

```
    listeracines=R.roots()
```

```
    partiesreelles=np.real(listeracines)
```

```
    partiesimag=np.imag(listeracines)
```

```
    return partiesreelles ,partiesimag
```

1.b.

```
import matplotlib.pyplot as plt
```

```
def grapheR(n,p):
```

```
    #racines de Rnp
```

```
    x,y= racinesR(n,p)
```

```
    plt.plot(x,y)
```

```
    #cercle unité
```

```
    t=np.linspace(0,2*np.pi)
```

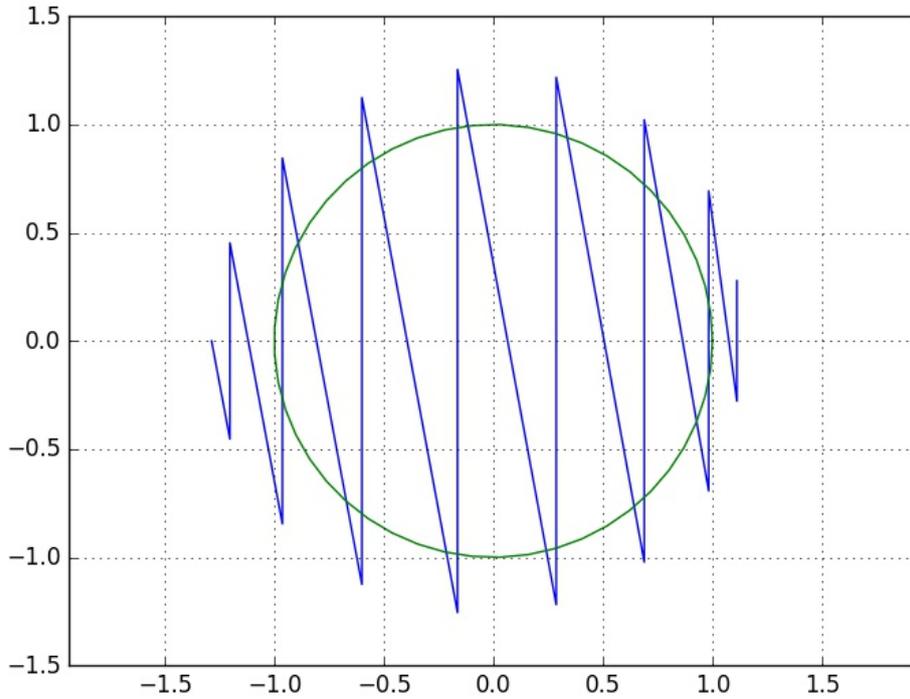
```
    plt.plot(np.cos(t),np.sin(t))
```

```
    plt.axis('equal') # repère ON
```

```
    plt.grid() # quadrillage
```

```
    plt.show()
```

```
>>> grapheR(17,41)
```



À ce stade, la conjecture n'est pas évidente (on voit mieux après le 2.b, qu'il faut conjecturer que toutes les racines sont de module  $> 1$ ).

2.a. On réduit :  $F_{n,p}(X) = -pX^n + (p-1)X^n + 1$ , donc pour  $z$  racine,  $p|z|^n \leq (p-1)|z|^{n-1} + 1$ . On étudie  $Q(r) = pr^n - (p-1)r^{n-1} - 1$  pour  $r \geq 0$ .  $Q(0) = -1$ ,  $Q(1) = 0$ , les variations de  $Q$  montrent que  $Q(r) \leq 0$  ssi  $r \in [0, 1]$ .

b. De 2.a, on déduit que  $Q_{n,p}$  a ses racines de module  $\leq 1$ .

Supposons  $|z| = 1$  et  $z$  racine. Alors  $p = p|z|^n = |1 + z + \dots + z^{n-1}| \leq |1| + |z| + \dots + |z|^{n-1} = p$ . D'après le cas d'égalité de l'inégalité triangulaire, 1,  $z$ , etc. ont même argument, donc  $z \in \mathbb{R}_+$ . On a alors  $z = 1$ , or  $Q_{n,p}(1) = p + n \neq 0$ , contradiction.

Finalement, toutes les racines de  $Q_{n,p}$  sont de module  $< 1$ .

c. Comme  $Q_{n,p}(X) = X^n R_{n,p}(1/X)$ , on en déduit que toutes les racines de  $R_{n,p}$  sont de module  $> 1$  (c'était donc ça?!!)

Supposons que  $R_{n,p}$  soit le produit de deux polynômes non constants de  $\mathbb{Z}[X]$ . Comme  $R_{n,p}$  est unitaire et  $p$  est premier, l'un des facteurs est de la forme  $F = X^m + \dots + 1$  et le second :  $G = X^q + \dots + p$ . Les racines de  $F$  sont des racines de  $R_{n,p}$ , donc de module  $> 1$ . Or leur produit vaut  $(-1)^m$ , ce qui est une contradiction. Conclusion :  $R_{n,p}$  est irréductible dans  $\mathbb{Z}[X]$ .

1802 PC.

1.  $a_n + b_n = 1$

2. a. FPT :  $P(Z_n = 1) = P(Z_n = 1|Z_{n-1} = 1)P(Z_{n-1} = 1) + P(Z_n = 1|Z_{n-1} = -1)P(Z_{n-1} = -1)$ , et comme  $Z_n$  et  $Z_{n-1}$  sont indépendantes :  $b_n = (1-p)b_{n-1} + pa_{n-1}$ . On en déduit :

$$\begin{pmatrix} a_n \\ b_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1-p & p \\ p & 1-p \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_{n-1} \\ b_{n-1} \end{pmatrix}.$$

b.

p=0.2

import numpy as np

```
def loi(n):
    probas=np.array([p,1-p])
    m=np.array([[1-p,p],[p,1-p]])
    for i in range(1,n):
        probas=m.dot(probas)
    return probas
```

```
>>> loi(3)
array([ 0.392,  0.608])
```

c. On diagonalise la matrice, il vient :

$$\begin{pmatrix} a_n \\ b_n \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & (1-2p)^{n-1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} p \\ 1-p \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 - (1-2p)^n \\ 1 + (1-2p)^n \end{pmatrix}.$$

```
>>> for n in range(1,11):
    print(loi(n),(1-(1-2*p)**n)/2)
[ 0.2  0.8] 0.2
[ 0.32  0.68] 0.32
[ 0.392  0.608] 0.392
[ 0.4352  0.5648] 0.435200000000000000000003
[ 0.46112  0.53888] 0.461120000000000000000003
[ 0.476672  0.523328] 0.476672
[ 0.4860032  0.5139968] 0.4860032
[ 0.49160192  0.50839808] 0.49160192
[ 0.49496115  0.50503885] 0.494961152
[ 0.49697669  0.50302331] 0.4969766912
```

2.d.  $E(X_1) = 1 - 2p$  et comme les  $X_i$  sont indépendantes,  $E(Z_n) = (1 - 2p)^n$ .

3. a.  $Z_n Z_{n+1} = X_{n+1}$ , donc  $E(Z_n Z_{n+1}) = 1 - 2p$ . On en déduit :  $\text{Cov}(Z_n, Z_{n+1}) = (1 - 2p) - (1 - 2p)^{2n+1}$ .

b.  $\text{Cov}(Z_1, Z_2) = (1 - 2p)(1 - (1 - 2p)^2) = 4(1 - 2p)p(1 - p)$ . Les variables sont corrélées, positivement si  $p < 1/2$ , négativement si  $p > 1/2$ . Si  $p = 1/2$ , les variables sont décorrélées, et elles sont même indépendantes!

En effet  $P(Z_1 = a, Z_2 = b) = P(X_1 = a, X_2 = b/a) = P(X_1 = a)P(X_2 = b/a) = P(X_1 = a)P(Z_2 = b)$  car  $P(Z_2 = b) = P(X_2 = b/a) = 1/2$ .

1797.

1. Préférer une version itérative (complexité linéaire), car une version récursive sans "mémoïsation" a une complexité exponentielle!

```
def F(n):
    if n==0:
        return 0
    u,v=0,1
    for k in range(n):
        u,v=v,u+v
    return u
```

```
>>> F(50)
12586269025
```

2.

```
def RF(n,m):
    return F(n)%m
>>> RF(100,5), RF(100,7), RF(100, 43)
(0, 3, 15)
```

b. On a :

$$\begin{pmatrix} F_n \\ F_{n+1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} F_{n-1} \\ F_n \end{pmatrix}$$

donc

$$\begin{pmatrix} F_{n-1} \\ F_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} F_n \\ F_{n-1} \end{pmatrix}$$

On en déduit l'équivalence proposée.

3. Les couples  $c_n = (F_n(m), F_{n+1}(m))$  ne prennent qu'au plus  $m^2$  valeurs distinctes, donc il existe  $a \in \mathbb{N}$  et  $p \in \mathbb{N}^*$  tel que  $c_a = c_{a+p}$ , ce qui équivaut d'après 2.b. à  $c_0 = c_p$ , puis à  $c_n = c_{n+p}$  pour tout  $n \in \mathbb{N}$ , donc en particulier  $(F_n(m))$  est de période  $p$ .

On teste si  $c_p = c_0$  à partir de  $p = 1$ , ce qui permet d'obtenir la (plus petite) période de  $(F_n(m))$  :

```
def periode(m):
    p=1
    while RF(p,m),RF(p+1,m) != 0,1:
        p+=1
    return p
```

```
>>> for j in range(2,7):
...     periode(j)
3
8 # période de F_n(3)
6
20
24
```

1764. A. 1.

```
import numpy as np
```

```
def J(n):
    j=np.zeros((n,n))
    for i in range(n):
        j[i,n-1-i]=1
    return j
```

```
>>> J(4)
array([[ 0.,  0.,  0.,  1.],
       [ 0.,  0.,  1.,  0.],
       [ 0.,  1.,  0.,  0.],
       [ 1.,  0.,  0.,  0.]])
```

2.

```
from numpy.random import randint
```

```
def Randomat(n):
    m=np.zeros((n,n))
    for i in range(n):
        for j in range(n):
            m[i,j]=randint(0,100)
    return m
```

```
>>> a=Randomat(4)
array([[ 76.,  63.,  98.,  24.],
       [ 63.,  69.,  56.,   7.],
       [ 99.,  67.,  36.,  85.],
       [ 36.,  19.,  84.,  31.]])
```

3.

```
def centroMatrix(A):
    n=A.shape[0]
    m=np.zeros((n,n))
    for i in range(n):
        for j in range(n):
```

```
m[i , j]=a[n-1-i , n-1-j]
```

```
return m
```

```
>>> centroMatrix(a)
```

```
array([[ 31.,  84.,  19.,  36.],
       [ 85.,  36.,  67.,  99.],
       [  7.,  56.,  69.,  63.],
       [ 24.,  98.,  63.,  76.]])
```

4. Si on considère que  $A$  est la matrice de l'endo  $f$  dans la base  $(e_1, \dots, e_n)$ , alors  $\hat{A}$  est la matrice de  $f$  dans la base  $(e_n, \dots, e_1)$ . Comme  $J(n)$  est la matrice de passage et  $J(n)^{-1} = J(n)$ , on en déduit :

$$\hat{A} = J_n A J_n.$$

B. 1. Évident (car  $J_n J_n A J_n J_n = A$ ).

2. Notons  $J = J_n$ .  $J(AB)J = JAJJB$  donc  $\widehat{AB} = \hat{A}\hat{B}$ .

Si  $A$  est inversible,  $(JAJ)^{-1} = JA^{-1}J = \hat{A}^{-1}$ .

3.  $J$  est symétrique, donc  ${}^t(JAJ) = J^t A J = {}^t \hat{A}$ .

4.  $A$  et  $\hat{A}$  sont semblables donc ont même déterminant.

C. 1. Notons  $\varphi : A \mapsto \hat{A}$ . Comme  $\varphi$  est une symétrie d'après B.1,  $M_n(\mathbb{R}) = \text{Ker}(\varphi - \text{Id}) \oplus \text{Ker}(\varphi + \text{Id})$ , cqfd.

2. Notons  $T : A \mapsto {}^t A$ . D'après B.3,  $T$  et  $\varphi$  commutent, donc les espaces propres de  $\varphi$  sont stables par  $T$ . Comme  $T$  est diagonalisable et a pour sous-espaces propres  $S_n$  et  $A_n$ , on en déduit le résultat.

1743 PSI (Le problème de l'ascenseur)

1.

```
def simul(personnes , etages ):
```

```
    demandes=[]#liste des arrêts demandés (numérotés àpd 0)
```

```
    for i in range(personnes):
```

```
        demandes.append(randint(etages))
```

```
    arrets=[0]*etages
```

```
    for x in demandes:
```

```
        arrets[x]=1 # on coche les étages demandés
```

```
    return sum(arrets)
```

Méthode erronée : on pourrait penser à procéder, à chaque étage, à tirer au hasard le nombre de passagers qui descendent. Dans ce cas, la probabilité que personne ne descende à l'étage 1 est  $1/(n+1)$  et les arrêts ne seraient pas équiprobables!

2. a.  $X_i$  suit une loi de Bernoulli  $B(p_i)$ . Il y a  $p$  étages, donc la probabilité qu'une personne donnée s'arrête à  $i$  est  $1/p$ , donc  $P(X_i = 0) = (1 - 1/p)^n$ , donc paramètre  $p_i = 1 - (1 - 1/p)^n$  (ne dépend pas de  $i$ , ce qui était prévisible).

b.  $X = \sum_{i=1}^p X_i$ .

c. Linéarité de l'espérance :  $E[X] = pE[X_1] = p(1 - (1 - 1/p)^n)$ .

d.

```
for etages in range(3,21):
```

```
    s=0
```

```
    personnes=10
```

```
    for j in range(1000):
```

```
        s+=simul(personnes , etages)
```

```
    print(s/1000 , etages*(1-(1-1/etages)**personnes))
```

```
>>> (executing)
```

```
2.939 2.947975410252502
```

```
3.764 3.7747459411621094
```

```
4.429 4.463129088
```

```
5.002 5.030966502660926
```

```
5.521 5.501591790790845
```

```

5.868 5.895395390689373
6.246 6.228484671083053
6.543 6.513215599
6.652 6.7590238162751515
6.898 6.973153345384887
7.16 7.161217607155774
7.382 7.3276133929594405
7.448 7.475822621159781
7.625 7.608632399220369
7.682 7.7282965151685215
7.888 7.83665500764351
7.931 7.935223588631142
8.052 8.025261215232426

```

La simulation confirme donc les calculs...

1711 MP

Le sujet est mal écrit (et hors programme en PC/PSI). Il faut lire : on définit un sous-ensemble  $A$  de  $I_N = \llbracket 0, N \rrbracket$  par une liste  $L$  de booléens telle que  $L[i]=\text{True}$  ssi  $i \in A$ .

1.a. Écrire une fonction Python qui prend en argument  $N$ , et les listes de booléens  $L_1$  et  $L_2$  représentant les sous-ensembles  $X_1$  et  $X_2$  de  $I_N$  et qui renvoie une liste  $L$  des éléments de  $I_N$  sommes d'un élément de  $X_1$  et d'un élément de  $X_2$ .

```

def sommes(N, L1, L2):
    L=[False]*(2*N+2)
    for i in range(N+1):
        for j in range(N+1):
            if L1[i] and L2[j]:
                L[i+j]=True
    return L[:N+1]

```

1.b. Je comprends qu'il faut déterminer l'ensemble des sommes de 2,3 puis 4 carrés d'entiers pour des nombres de 0 à 100.

```

Carres=[False]*101
for i in range(11):
    Carres[i**2]=True
C2=sommes(100, Carres, Carres)
C3=sommes(100, Carres, C2)
C4=sommes(100, Carres, C3)

```

```

X1=[i for i in range(101) if Carres[i]]
X2=[i for i in range(101) if C2[i]]
X3=[i for i in range(101) if C3[i]]
X4=[i for i in range(101) if C4[i]]

```

```

>>> len(X2), len(X3), len(X4)
44, 86, 101

```

On constate que tous les nombres de 0 à 100 sont sommes de 4 carrés.

2. L'ensemble des sommes de 4 carrés d'entier est stable par multiplication.

3. La propriété signifie que si  $b = 2m + 1$ ,  $a$  est congru à un élément de  $[-m, m]$  (dit comme ça, c'est plus simple!)

Soient  $x, y$  entre 0 et  $(p-1)/2$  tels que  $1 + x^2 \equiv 1 + y^2$ . On en déduit  $(x-y)(x+y) \equiv 0$  (modulo  $p$ ), donc  $x \equiv y$  ou  $x \equiv -y$  (car  $p$  est premier). Si  $x + y \equiv 0$ , alors  $x = y = 0$ , car  $0 \leq x + y < p$ . On a donc toujours  $x \equiv y$ , donc  $x = y$ , ce qui montre que les classes des éléments de la forme  $1 + x^2$  sont distinctes.

4. On obtient donc  $(p+1)/2$  classes distinctes. On procède de même pour montrer que les  $-y^2$ ,  $y \in \{0, \dots, (p-1)/2\}$  forment  $(p+1)/2$  classes distinctes. Or  $\mathbb{Z}/p\mathbb{Z}$  ne comporte que  $p$  classes, d'où le résultat.

b. L'objectif est ici de montrer qu'un nombre premier est la somme de 4 carrés. Comme tout entier naturel non nul est le produit de nombres premiers, on aura démontré que tout entier est la somme de 4 carrés. Pour  $2 = 1 + 1 + 0 + 0$ , c'est clair. Reste à démontrer le résultat pour les premiers impairs.

D'après a., on a  $m \in \mathbb{N}$  tel que  $1 + x^2 + y^2 + 0^2 = mp$ . On vérifie facilement  $mp \leq 1 + (p-1)^2/2$  donc  $m \leq (p-2+3/p)/2 \leq (p-1)/2$ .

Soit  $m$  minimal tel que  $mp = x_1^2 + \dots + x_4^2$ . On suppose  $m > 1$ .

Si  $m$  est pair alors, quitte à réindexer, on se ramène à l'une des situations suivantes :

- les  $x_i$  sont tous pairs
- $x_1, x_2$  pairs;  $x_3, x_4$  impairs
- les  $x_i$  sont tous impairs

Dans tous les cas,  $(x_1 + x_2), (x_1 - x_2), (x_3 + x_4), (x_3 - x_4)$  sont pairs et :

$$\frac{m}{2}p = (x_1 + x_2)^2/4 + (x_1 - x_2)^2/4 + (x_3 + x_4)^2/4 + (x_3 - x_4)^2/4$$

et  $m$  n'est pas minimal (car  $m/2 < m$ ).

On en déduit  $m$  impair, donc pour tout  $i$  il existe  $y_i$  entre 0 et  $(m-1)/2$  tel que  $y_i \equiv x_i$  modulo  $m$ . La somme  $s = \sum_i y_i^2$  est, comme  $\sum_i x_i^2$ , multiple de  $m$  et  $0 \leq s < 4m^2/4 = m^2$ . On note  $s = mr$  avec  $0 \leq r \leq m-1$ .

On peut alors écrire  $mrmp = \sum_i z_i^2$  (d'après 2.), avec par ex.  $z_1 = x_1y_1 + \dots + x_4y_4$  divisible par  $m$  (formules données au 2.) de même pour  $z_2, z_3, z_4$ , donc en posant  $z_i = mt_i$ , il vient :

$$rp = t_1^2 + \dots + t_4^2$$

ce qui est contradictoire car  $r < m$ . On en déduit  $m = 1$ . (preuve de Hardy et Wright p.389, attention la preuve de Wikipédia est un peu fausse, il me semble).

1215 MP. Énoncé : la somme qui définit  $B_n$  est de 0 à  $n$ . Il manque 4. Montrer que  $B_n$  converge uniformément vers  $f$  sur  $[0, 1]$ .

1. Linéarité de  $E : E[M_n(x)] = x$ . Indépendance des  $X_n : V[M_n(x)] = \frac{1}{n}x(1-x) \leq \frac{1}{4n}$  (majoration classique de  $x(1-x)$  sur  $[0, 1]$ ).

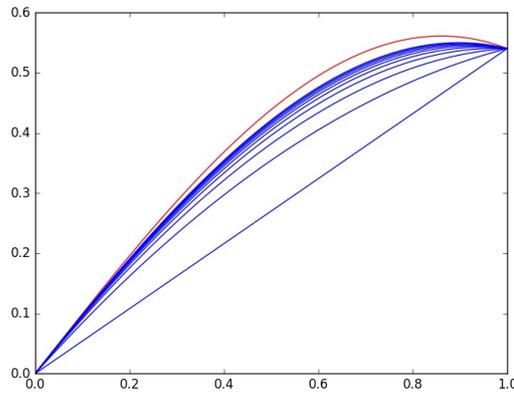
2. Transfert :  $E[f(M_n(x))] = \sum_{k=0}^n f(k/n) \binom{n}{k} x^k (1-x)^{n-k} = B_n(x)$ .

3.

```
from scipy.misc import comb
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
```

```
def tracer(f, n):
    t=np.linspace(0,1)
    ft=np.array([f(ti) for ti in t])
    plt.plot(t,ft, 'r')
    for m in range(1, n+1):
        b=np.array([sum(comb(m,k)*f(k/m)*ti**k*(1-ti)**(m-k) \
            for k in range(m+1)) for ti in t])
        plt.plot(t,b, 'b')
    plt.legend()
```

```
>>> f=lambda t:t*np.cos(t)
>>> tracer(f,10)
```



4. Soit  $\varepsilon > 0$ .  $f$  est continue sur  $[0, 1]$  donc uniformément continue (th. de Heine), donc on fixe  $\alpha > 0$  tel que  $|a - b| \leq \alpha \Rightarrow |f(a) - f(b)| \leq \varepsilon$  (en PC/PSI, on peut se contenter du cas particulier où  $f$  est lipschitzienne, voire  $C^1$  sur  $[0, 1]$ ).

On observe :

$$|f(x) - B_n(x)| \leq \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} |f(x) - f(k/n)| x^k (1-x)^{n-k} = E[|f(x) - f(M_n)|].$$

On vérifie facilement :

$$|f(x) - f(M_n)| \leq \varepsilon \mathbf{1}_{|x - M_n| \leq \alpha} + 2\|f\|_{\infty} \mathbf{1}_{|x - M_n| > \alpha},$$

et en passant à l'espérance :

$$E[|f(x) - f(M_n)|] \leq \varepsilon + 2\|f\|_{\infty} P(|x - M_n| > \alpha) \leq \varepsilon + 2\|f\|_{\infty} \frac{1}{4n\alpha^2}$$

(avec Bienaymé-Tchebychev et la majoration de 1.) Pour  $n$  assez grand, on a donc la majoration :  $E[|f(x) - f(M_n)|] \leq 2\varepsilon$ , indépendamment de  $x$ , ce qui justifie la convergence uniforme de  $(B_n)$  vers  $f$  sur  $[0, 1]$ .

1193A PSI (=771 oraux 2015 RMS)

1. Définition de  $f$  puis tracé de sa courbe représentative.

```
def f(x):
    a1=m.floor(10*x)
    a2=m.floor(100*x)-a1*10
    y=x-a1/10-a2/100+a2/10+a1/100
    return y
```

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
t=np.linspace(0,1,200)
plt.plot(t,[f(u) for u in t])
plt.axhline()
plt.axvline()
```

2.  $f$  n'est pas continue. Par ex, si  $x \in [0, .01[$ , alors  $x = 0.00 \dots$  donc  $f(x) = x$  mais  $f(0.01) = 0.1$

3.  $f$  est continue par morceaux sur  $[0, 1]$  car 1. montre que  $f$  est combinaison linéaire de fonctions cpm. On note que les points de discontinuités (à gauche) sont les  $k/100$ , avec  $k$  entier et  $1 \leq k \leq 100$ .

4. On utilise une méthode des rectangles. Elle est lente pour une fonction cpm, mais converge (ceci n'est plus au programme, d'ailleurs).

```
def intf(n):
    return 1/n*sum([f(k/n) for k in range(n)])
```

```
>>> intf(10000)
0.49992299999999945
```

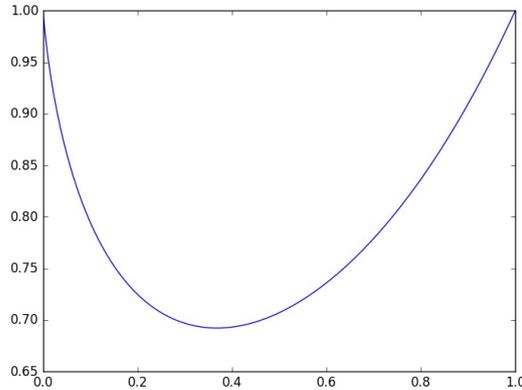
1193 B PSI.

1.  $g(x) = e^{x \ln x}$  donc  $g(x) \rightarrow 1$  quand  $x \rightarrow 0$ .

2.

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
```

```
t=np.linspace(0,1,1000)
plt.plot(t,t**t)
```



3. La dérivée  $g'(x) = (1 + \ln(x))x^x$  s'annule en  $1/e$ , donc le minimum est  $g(1/e) = e^{-1/e}$ .  
En 0,  $g'(x) \rightarrow -\infty$  donc la courbe de  $g$  présente une tangente verticale.

4. Méthode des rectangles à droite (pour éviter la singularité en 0).

```
g=lambda t:t**t
def intg(n):
    return 1/n*sum(g(k/n) for k in range(n))

def trapg(n):
    return 1/n*(sum(g(k/n) for k in range(1,n))+g(0.)/2+g(1.)/2)
```

```
>>> intg(1000000)
0.7834305107135209
```

La méthode des rectangles est très lente (en  $1/n$ ), celle des trapèzes un peu moins (en  $1/n^2$ ). La question suivante permet de diminuer l'incertitude sur la valeur de l'intégrale.

$$5. e^{x \ln x} = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{x^n (\ln x)^n}{n!}.$$

On calcule par récurrence  $\int_0^1 x^p (\ln x)^q dx = \frac{(-1)^q q!}{(p+1)^{q+1}}$ , et en particulier :

$$\int_0^1 \frac{|x^n (\ln x)^n|}{n!} dx = \frac{1}{(n+1)^{n+1}}.$$

On peut donc appliquer le théorème d'intégration terme à terme, et  $\int_0^1 x^x dx = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{(-1)^n}{(n+1)^{n+1}}$ .

D'après le TSSA, la valeur absolue du reste d'ordre  $n$  est majorée par  $\frac{1}{(n+2)^{n+2}}$ , la convergence est donc très rapide.

```
>>> sum((-1)**k/(k+1)**(k+1) for k in range(14))
0.7834305107121344
```

Comme  $15^{15} > 4!0^{17}$ , on excède déjà la précision de calcul.

En revanche, il ne faut pas espérer trouver une valeur *exacte* de cette intégrale.