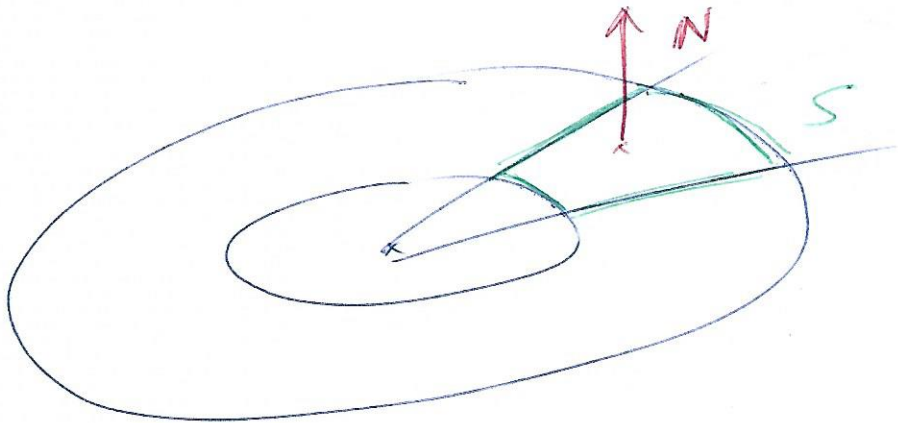


# Frein à disque

## I Contact disque / plaquette

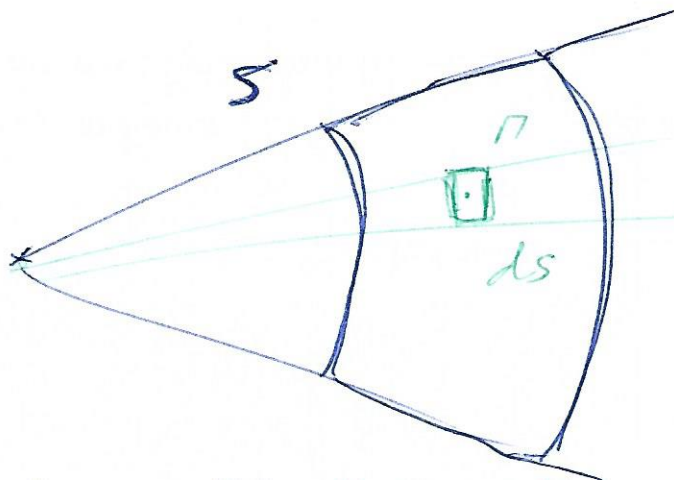
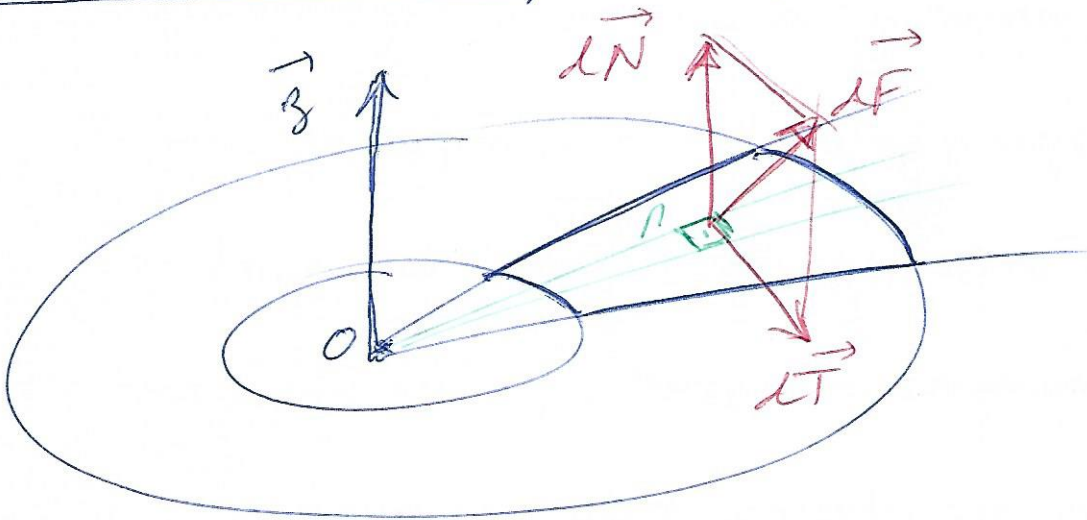


$p$ : pression  
de contact.  
(uniforme)

$$N = p \cdot S = p \alpha (R_2^2 - R_1^2) \Rightarrow p = \frac{N}{\alpha (R_2^2 - R_1^2)}$$

Remarque: avec le disque complet  $S = \pi (R_2^2 - R_1^2)$

## II Contact local disque / plaquette



(2)

Au point  $\Pi$  (contact avec frottements,  $v \neq 0$ )

$$d\vec{F} = d\vec{N} + d\vec{T}$$

$$dT = \mu \cdot dN \quad (\text{on est sur le c\^one})$$

$$\left. \begin{aligned} dN &= \tau \cdot dS \\ dS &= r \, dr \, d\theta \end{aligned} \right) \Rightarrow dT = \mu \tau r \, dr \, d\theta.$$

Moment \u00e9l\u00e9mentaire de freinage autour de  $(O, \vec{z})$

$$d\vec{M}(O) = d\vec{M}(O) \cdot \vec{z}$$

Moment = Force  $\times$  Bras de levier

$$dM(O) = dT \times r = \mu \tau r^2 \, dr \, d\theta.$$

Moment de freinage (couple de freinage).

$$\vec{M}(O) = \int_S d\vec{M}(O)$$

$$\vec{M}(O) = \mu \tau \int_{r_1}^{r_2} r^2 \int_{-\alpha}^{\alpha} d\theta = \mu \tau \left[ \frac{r^3}{3} \right]_{r_1}^{r_2} \left[ \theta \right]_{-\alpha}^{\alpha}.$$

$$M(O) = \mu \tau \frac{r_2^3 - r_1^3}{3} \times 2\alpha.$$

$$\text{avec } \tau = \frac{N}{\alpha(r_2^2 - r_1^2)}$$

$$M(O) = \frac{2 \mu N (r_2^3 - r_1^3)}{3 (r_2^2 - r_1^2)}$$

← Pour une  
plaquette !