

Corrigés des exercices de la onzième feuille

105

Sans difficulté, pour tout $\lambda \in \mathbb{R}$,

$$\det(A - \lambda I_3) = -(1 + \lambda)(\lambda^2 - 6\lambda + 1),$$

donc $\text{Sp}_{\mathbb{R}}(A) = \{-1, 3 + 2\sqrt{2}, 3 - 2\sqrt{2}\}$. On trouve

$$E_{-1}(A) = \mathbb{R} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ et } E_{3+2\sqrt{2}}(A) = \mathbb{R} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ \sqrt{2} \end{pmatrix}.$$

Pour le dernier, on ne fait pas les calculs. En effet, par analogie avec les nombres complexes, puisque $3 - 2\sqrt{2}$ est l'expression conjuguée de $3 + 2\sqrt{2}$ et que A est à coefficients entiers (donc rationnels), il suffit de conjuguer les vecteurs de $E_{3+2\sqrt{2}}(A)$:

$$E_{3-2\sqrt{2}}(A) = \mathbb{R} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -\sqrt{2} \end{pmatrix}.$$

106

CCP

1. Comme la trace est linéaire, f est un endomorphisme de $E = \mathfrak{M}_n(\mathbb{C})$.

Comme $\text{Tr}(A) \neq 0$, $A \neq 0$, donc si $M \in \text{Ker } f$, $\text{Tr}(M) = 0$. Réciproquement, si $\text{Tr}(M) = 0$, $f(M) = 0$. Ainsi, $\text{Ker } f = \text{Ker } \text{Tr}$.

2. Comme $\text{Ker } f \neq \{0\}$, $0 \in \text{Sp}(f)$. En outre, $A \neq 0$ et $f(A) = \text{Tr}(A)A$, donc $\text{Tr}(A) \in \text{Sp}(f)$. C'est bien une autre valeur propre car $\text{Tr}(A) \neq 0$. Comme $\text{Ker } f$ est un hyperplan et que $A \notin \text{Ker } f$, $E = \text{Ker } \text{Tr} \oplus \mathbb{C}A = E_0(f) \oplus E_{\text{Tr}(A)}(f)$. Donc il n'y a pas d'autre valeur propre.

107

CCP

1. Si $p = \text{id}_E$, pour tout $u \in E$, $\varphi(u) = u$, donc $\varphi = \text{id}_{\mathfrak{L}(E)}$, $\text{Sp}(\varphi) = \{1\}$ et $E_1(\varphi) = \mathfrak{L}(E)$.

2. Si $p = 0_{\mathfrak{L}(E)}$, pour tout $u \in E$, $\varphi(u) = 0_{\mathfrak{L}(E)}$, donc $\varphi = 0_{\mathfrak{L}(\mathfrak{L}(E))}$, $\text{Sp}(\varphi) = \{0\}$ et $E_0(\varphi) = \mathfrak{L}(E)$.

3. Supposons désormais que $p \notin \{0_{\mathfrak{L}(E)}, \text{id}_E\}$: comme $p \circ p = p$, pour tout $u \in \mathfrak{L}(E)$, on a

$$\varphi \circ \varphi(u) = (u \circ p) \circ p = u \circ p = \varphi(u).$$

Donc $\varphi \circ \varphi = \varphi$. Ainsi, φ est un projecteur de $\mathfrak{L}(E)$ et $\text{Sp}(\varphi) \subset \{0, 1\}$.

Soit $u \in \mathfrak{L}(E)$. On a

$$u \in E_0(\varphi) \iff \varphi(u) = 0_{\mathfrak{L}(E)}$$

$$\iff u \circ p = 0_{\mathfrak{L}(E)}$$

$$\iff \forall x \in E, u(p(x)) = 0_E$$

$$\iff \forall y \in \text{Im } p, u(y) = 0_E$$

$$\iff \forall y \in \text{Im } p, y \in \text{Ker } u$$

$$\iff \text{Im } p \subset \text{Ker } u.$$

Ainsi,

$$E_0(\varphi) = \{u \in \mathfrak{L}(E) \mid \text{Im } p \subset \text{Ker } u\}.$$

En outre, on sait que $\text{Im } p = \text{Ker}(\text{id}_E - p)$ donc en notant $q = \text{id}_E - p$, $q \in E_0(\varphi)$. Et comme $p \neq \text{id}_E$, $q \neq 0_{\mathfrak{L}(E)}$, donc $E_0(\varphi) \neq \{0_{\mathfrak{L}(E)}\}$. Ainsi, 0 est bien valeur propre de φ .

De même,

$$u \in E_1(\varphi) \iff \varphi(u) = u$$

$$\iff u \circ p = u$$

$$\iff \forall x \in E, u(p(x)) = u(x)$$

$$\iff \forall x \in E, u(x - p(x)) = 0_E$$

$$\iff \forall y \in \text{Im}(\text{id}_E - p), u(y) = 0_E$$

$$\iff \text{Im } q \subset \text{Ker } u.$$

Or $\text{Im } q = \text{Ker } p$. Donc

$$E_1(\varphi) = \{u \in \mathfrak{L}(E) \mid \text{Ker } p \subset \text{Ker } u\}.$$

On voit que $p \in E_1(\varphi)$, et puisque $p \neq 0_{\mathfrak{L}(E)}$, $E_1(\varphi) \neq \{0_{\mathfrak{L}(E)}\}$, donc 1 est bien valeur propre de φ .

108

CCP

1. La matrice

$$A - I_n = \begin{pmatrix} 0 & 1 & \cdots & 1 \\ 1 & \ddots & (0) & \vdots \\ \vdots & (0) & \ddots & 1 \\ 1 & \cdots & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

est de rang 3 et $3 < n$ car $n \geq 4$. Ainsi, $1 \in \text{Sp}_{\mathbb{R}}(A)$.

2. De plus, le sous-espace propre associé est $E_1(A) = \text{Ker}(A - I_n)$ et d'après le théorème du rang, $\dim(E_1(A)) = n - \text{rg}(A - I_n) = n - 3$.

Les colonnes C_2 à C_{n-1} de $A - I_n$ sont égales, donc pour tout $j \in \llbracket 3, n-1 \rrbracket$, $C_j - C_{j-1} = 0$, donc

$$\text{ligne } j \rightarrow \begin{pmatrix} (0) \\ -1 \\ 1 \\ (0) \end{pmatrix} \in E_1(A).$$

Il y a $n - 3$ tels vecteurs, qui sont manifestement indépendants, donc

$$E_1(A) = \bigoplus_{j=3}^{n-1} \mathbb{R} \begin{pmatrix} (0) \\ -1 \\ 1 \\ (0) \end{pmatrix} \leftarrow \text{ligne } j$$

3. Sur le même principe, on voit que $\text{rg}(A) = n - 1$, donc $0 \in \text{Sp}_{\mathbb{R}}(A)$ et $\dim(E_0(A)) = 1$. En outre, les deux colonnes extrêmes de A sont égales, donc

$$\begin{pmatrix} 1 \\ (0) \\ -1 \end{pmatrix} \in E_0(A) \text{ et } E_0(A) = \mathbb{R} \begin{pmatrix} 1 \\ (0) \\ -1 \end{pmatrix}.$$

Soit alors $\lambda \notin \{0, 1\}$ une autre valeur propre éventuelle de A , et soit $X \neq 0$ un vecteur propre associé :

$$X \in E_{\lambda}(A)$$

$$\iff \begin{cases} \sum_{k=1}^n x_k = \lambda x_1, \\ x_1 + x_n = (\lambda - 1)x_i, \quad i \in \llbracket 2, n-1 \rrbracket, \\ \sum_{k=1}^n x_k = \lambda x_n. \end{cases}$$

Comme $\lambda \neq 0$ et $\lambda \neq 1$,

$$\begin{aligned} X &\in E_\lambda(A) \\ \Leftrightarrow &\begin{cases} x_1 = x_n, & x_2 = \dots = x_{n-1}, \\ \sum_{k=1}^n x_k = \lambda x_1, \\ x_1 + x_n = (\lambda - 1)x_2, \end{cases} \\ \Leftrightarrow &\begin{cases} x_1 = x_n, & x_2 = \dots = x_{n-1}, \\ 2x_1 + (n-2)x_2 = \lambda x_1, \\ 2x_1 = (\lambda - 1)x_2, \end{cases} \\ \Leftrightarrow &\begin{cases} x_1 = x_n, & x_2 = \dots = x_{n-1}, \\ 2x_1 = (\lambda - 1)x_2, \\ (\lambda + n - 3)x_2 = \lambda x_1, \end{cases} \\ \Leftrightarrow &\begin{cases} x_1 = x_n, & x_2 = \dots = x_{n-1}, \\ 2x_1 = (\lambda - 1)x_2, \\ 2(\lambda + n - 3)x_2 = \lambda(\lambda - 1)x_2. \end{cases} \end{aligned}$$

Si $x_2 = 0$, tous les x_i sont nuls et $X = 0$, ce qui n'est pas, donc $x_2 \neq 0$. Alors la dernière équation devient $\lambda^2 - 3\lambda - 2(n-3) = 0$, dont les racines sont

$$\lambda_\varepsilon = \frac{3 + \varepsilon\sqrt{8n-15}}{2} \text{ où } \varepsilon = \pm 1.$$

En passant, comme $n \geq 4$, $8n - 15 \geq 0$. Les espaces propres correspondants sont

$$E_{\lambda_\varepsilon}(A) = \mathbb{R} \begin{pmatrix} \lambda_\varepsilon - 1 \\ (2) \\ \lambda_\varepsilon - 1 \end{pmatrix}, \quad \varepsilon = \pm 1.$$

Commentaire. A est symétrique réelle donc elle est diagonalisable. Alors certaines étapes de la résolution auraient pu être abrégées.

109 ————— **CCP**

1. Par linéarité de la dérivation, φ est clairement linéaire. En outre, si $\deg(P) \leq n$, $\deg(P'') \leq n - 2$ donc $\deg(\varphi(P)) \leq n - 2 + 2 = n$. Ainsi, φ est bien un endomorphisme de $\mathbb{R}_n[X]$.

2. On a $\varphi(1) = \varphi(X) = 0$ et pour tout $k \in \llbracket 2, n \rrbracket$,

$$\begin{aligned} \varphi(X^k) &= (X-1)^2 k(k-1) X^{k-2} \\ &= k(k-1)(X^k - 2X^{k-1} + X^{k-2}). \end{aligned}$$

Ainsi, la matrice de φ dans la base canonique est triangulaire supérieure, avec sur la diagonale les $k(k-1)$, où $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$. Donc

$$\text{Sp}(\varphi) = \{k(k-1), k \in \llbracket 0, n \rrbracket\}.$$

3. $0 \in \text{Sp}(\varphi)$ donc φ n'est pas injectif.

110 —————

Sans difficulté, pour tout $x \in \mathbb{R}$,

$$\chi_A(x) = (x-1)^2(x+1).$$

Alors $\text{Sp}_{\mathbb{R}}(A) = \{-1, 1_2\}$ et l'on trouve

$$E_{-1}(A) = \mathbb{R} \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ 6 \end{pmatrix} \text{ et } E_1(A) = \mathbb{R} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \oplus \mathbb{R} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Alors, $A = PDP^{-1}$ avec $D = \text{diag}(-1, 1, 1)$ et

$$P = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 2 \\ 5 & 0 & 1 \\ 6 & -1 & 0 \end{pmatrix}.$$

111 ————— **AM**

On trouve que 2 est valeur propre triple de A et

$$E_2(A) = \mathbb{R} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Alors A n'est pas diagonalisable. Mais comme χ_A est scindé sur \mathbb{R} , elle est trigonalisable.

Soit a l'endomorphisme de $\mathfrak{M}_{3,1}(\mathbb{R})$ canoniquement associé à A . Cherchons une base (e_1, e_2, e_3) de $\mathfrak{M}_{3,1}(\mathbb{R})$ dans laquelle la matrice T de a soit triangulaire. Sur la diagonale de cette matrice figurent les valeurs propres de a , donc celles de A :

$$T = \begin{pmatrix} 2 & \alpha & \beta \\ 0 & 2 & \gamma \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}.$$

On peut choisir $\alpha = \gamma = 1$ et $\beta = 0$:

$$T = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}.$$

Commentaire. Ce résultat hors-programme n'est pas à connaître, et l'examinateur est censé donner l'indication lors de l'exercice. Ou alors, on mène les calculs qui suivent avec α, β, γ quelconques, et l'on voit ensuite que ce choix est possible.

Grâce à la première colonne de T , on voit que $a(e_1) = 2e_1$, donc on peut choisir

$$e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Grâce à la seconde colonne de T , on voit que $a(e_2) = 2e_2 + e_1$. Cherchons donc

$$e_2 = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

tel que $Ae_2 = 2e_2 + e_1$. On résout

$$A \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

et l'on choisit *une* solution

$$e_2 = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Avec la dernière colonne de T , cherchons e_3 tel que $a(e_3) = 2e_3 + e_2$: on résout

$$A \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} + \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

et l'on choisit *une* solution

$$e_3 = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Enfin, $A = PTP^{-1}$ avec

$$P = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \text{ et } T = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}.$$

112 ————— **MT**

PRÉAMBULE. La matrice A est triangulaire donc ses valeurs propres se lisent sur sa diagonale. Si $a = g$, a est valeur propre quadruple, et sinon, a et g sont valeurs propres doubles.

CAS OÙ $a = g$. La matrice A est diagonalisable si et seulement si elle est semblable à aI_4 , si et seulement si elle est égale à aI_4 , si et seulement si les autres coefficients de A sont tous nuls. En effet, seule I_4 est semblable à I_4 .

CAS OÙ $a \neq g$. Voici deux méthodes, entre autres.

Rang. La matrice A est diagonalisable si et seulement si ses espaces propres $E_a(A)$ et $E_g(A)$ sont des plans, autrement dit, si et seulement si les matrices $A - aI_4$ et $A - gI_4$ sont de rang 2. On voit que $\text{rg}(A - aI_4) = 2$ si et seulement si $b = 0$ et $\text{rg}(A - gI_4) = 2$ si et seulement si $h = 0$. Ainsi, A est diagonalisable si et seulement si $b = h = 0$.

Polynômes. Comme $\text{Sp}_{\mathbb{R}}(A) = \{a, g\}$, A est diagonalisable si et seulement si le polynôme

$$\prod_{\lambda \in \text{Sp}_{\mathbb{R}}(A)} (X - \lambda) = (X - a)(X - g)$$

est annulateur de A . Et l'on voit que la matrice

$$(A - aI_4)(A - gI_4) = \begin{pmatrix} 0 & b(a-g) & be & bf+ch \\ 0 & 0 & 0 & eh \\ 0 & 0 & 0 & h(g-a) \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

est nulle si et seulement si $b = h = 0$.

113 ————— **III**

1. Notons $E = \mathfrak{M}_n(\mathbb{R})$. On voit que $\Phi^2 = \text{id}_E$, donc Φ est une symétrie. Ses sous-espaces propres sont $\text{Ker}(\Phi - \text{id}_E) = \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$, l'ensemble des matrices symétriques, et $\text{Ker}(\Phi + \text{id}_E) = \mathcal{A}_n(\mathbb{R})$, l'ensemble des matrices antisymétriques. De plus, on sait que $E = \mathcal{S}_n(\mathbb{R}) \oplus \mathcal{A}_n(\mathbb{R})$. Ainsi, χ_Φ est scindé sur \mathbb{R} , $\text{Sp}(\Phi) = \{-1, 1\}$, et on a les multiplicités

$$m(1) = \dim \mathcal{S}_n(\mathbb{R}) = \frac{1}{2}n(n+1),$$

$$m(-1) = \dim \mathcal{A}_n(\mathbb{R}) = \frac{1}{2}n(n-1).$$

Enfin, puisque χ_Φ est scindé sur \mathbb{R} ,

$$\det(\Phi) = \prod_{\lambda \in \text{Sp}(\Phi)} \lambda^{m(\lambda)} = (-1)^{n(n-1)/2},$$

$$\text{Tr}(\Phi) = \sum_{\lambda \in \text{Sp}(\Phi)} \lambda m(\lambda) = n.$$

2. Oui, c'est une symétrie.

114 ————— **MP**

On a $U_{n+1} = AU_n$, on posant

$$U_n = \begin{pmatrix} a_n \\ b_n \\ c_n \end{pmatrix} \text{ et } A = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 3 \\ 3 & 0 & 1 \\ 1 & 3 & 0 \end{pmatrix}.$$

Par une récurrence immédiate, $U_n = A^n U_0$. Il reste à calculer A^n . Pour cela, diagonalisons A .

Les valeurs propres de A sont 1 , $\lambda = -\frac{1}{2} + i\frac{\sqrt{3}}{4}$ et $\mu = \bar{\lambda}$. Donc, A est diagonalisable sur \mathbb{C} : il existe une matrice $P \in \text{GL}_n(\mathbb{C})$ telle que $A = PDP^{-1}$ avec $D = \text{diag}(1, \lambda, \mu)$. Alors $A^n = PD^nP^{-1}$. Ainsi,

$$U_n = PD^nP^{-1}U_0.$$

Sans calculer P^{-1} , posons

$$V_0 = P^{-1}U_0 = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix} \in \mathfrak{M}_{3,1}(\mathbb{C}).$$

Alors

$$U_n = PD^nV_0 = P \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta\lambda^n \\ \gamma\mu^n \end{pmatrix}.$$

Nommons V_1 , V_λ et V_μ les colonnes de P , qui représentent des vecteurs propres de A respectivement associés à 1 , λ et μ . On voit donc que

$$U_n = \alpha V_1 + \beta\lambda^n V_\lambda + \gamma\mu^n V_\mu.$$

Autrement dit, les trois suites (a_n) , (b_n) et (c_n) sont combinaisons linéaires des suites géométriques (1) , (λ^n) et (μ^n) .

Comme $|\lambda| = \frac{\sqrt{7}}{4} < 1$, $\lim \lambda^n = 0$; de même, $\lim \mu^n = 0$. Alors les suites (a_n) , (b_n) et (c_n) ont des limites ℓ_a , ℓ_b et ℓ_c . Et en passant à la limite sur les coordonnées de la relation précédente, on peut même écrire

$$\begin{pmatrix} \ell_a \\ \ell_b \\ \ell_c \end{pmatrix} = \alpha V_1.$$

Le calcul explicite — et fastidieux — de P est donc inutile : il suffit de déterminer sa première colonne, autrement dit l'espace propre $E_1(A)$. En nommant C_1 , C_2 , C_3 les colonnes de A , on voit que

$$C_1 + C_2 + C_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix},$$

ce que l'on interprète en

$$(C_1 \ C_2 \ C_3) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix},$$

ou encore

$$A \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Donc

$$E_1(A) = \mathbb{C} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix},$$

et l'on peut choisir

$$V_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Cela entraîne que $\ell_a = \ell_b = \ell_c$. Nommons ℓ cette valeur commune.

Constatons en sommant les trois suites que pour tout n ,

$$a_{n+1} + b_{n+1} + c_{n+1} = a_n + b_n + c_n,$$

et donc

$$a_n + b_n + c_n = a + b + c,$$

et en passant à la limite,

$$3\ell = a + b + c.$$

En conclusion, les trois suites convergent vers

$$\ell = \frac{1}{3}(a + b + c).$$

115 ————— X

Notons $E = \mathfrak{M}_n(\mathbb{C})$ et soit $M \in E$. On a

$$\begin{aligned} \Phi^2(M) &= \Phi(\text{Tr}(A)M + \text{Tr}(M)A) \\ &= \text{Tr}(A)\Phi(M) + \text{Tr}(M)\Phi(A) \\ &= \text{Tr}(A)\Phi(M) + 2\text{Tr}(M)\text{Tr}(A)A \\ &= \text{Tr}(A)\Phi(M) + 2\text{Tr}(A)(\Phi(M) - \text{Tr}(A)M) \\ &= 3\text{Tr}(A)\Phi(M) - 2\text{Tr}(A)^2M. \end{aligned}$$

Cela signifie que $\Phi^2 - 3\text{Tr}(A)\Phi + 2\text{Tr}(A)^2\text{id}_E = 0$, ou encore que le polynôme

$$\begin{aligned} P &= X^2 - 3\text{Tr}(A)X + 2\text{Tr}(A)^2 \\ &= (X - \text{Tr}(A))(X - 2\text{Tr}(A)) \end{aligned}$$

est annulateur de Φ .

Si $\text{Tr}(A) = 0$, $P = X^2$, donc $\Phi^2 = 0$. Dans ce cas, Φ est diagonalisable si et seulement si $\Phi = 0$, ce qui impose que $A = 0$.

Si $\text{Tr}(A) \neq 0$, P est annulateur de Φ , scindé à racines simples donc Φ est diagonalisable.

Finalement, Φ est diagonalisable si et seulement si $\text{Tr}(A) \neq 0$ ou $A = 0$.

116 ————— Navale

Nommons (E) l'équation et posons $J = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$.

1. Commençons par diagonaliser J : c'est possible car J est symétrique réelle. En nommant C_1 et C_2 ses colonnes, on voit que $C_1 = C_2$, autrement dit

$$C_1 - C_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix},$$

ou encore

$$(C_1 \ C_2) \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix},$$

c'est-à-dire

$$J \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = 0 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}.$$

Où l'on voit que $0 \in \text{Sp}_{\mathbb{R}}(J)$ et

$$\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \in E_0(J).$$

De même, on voit que

$$C_1 + C_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix},$$

ce que l'on interprète directement en

$$J \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Donc $2 \in \text{Sp}_{\mathbb{R}}(J)$ et

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \in E_2(J).$$

Il s'ensuit que $\text{Sp}_{\mathbb{R}}(J) = \{0, 2\}$ et

$$E_0(J) = \mathbb{R} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad E_2(J) = \mathbb{R} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Finalement, $J = PDP^{-1}$ avec $D = \text{diag}(0, 2)$ et

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}.$$

2. Soit M une solution de (E) . Comme $J = M^2 + M$, J est un polynôme en M , donc J et M commutent. Cela entraîne que les sous-espaces propres de J sont stables par M . Comme ce sont des droites, dire qu'elles sont stables par M signifie que ce sont des droites propres pour M . Autrement dit, la base de vecteurs propres de J trouvée plus haut est aussi une base de vecteurs propres de M . Alors M est diagonalisable, et dans la même base que J : il existe donc une matrice diagonale $\Delta = \text{diag}(a, b)$ telle que $M = P\Delta P^{-1}$.

On a $M^2 + M = J$, d'où $\Delta^2 + \Delta = D$, ou encore $a^2 + a = 0$ et $b^2 + b = 2$, c'est-à-dire $a \in \{-1, 0\}$ et $b \in \{-2, 1\}$. Donc, quatre matrices conviennent possiblement :

$$P \text{diag}(-1, -2) P^{-1} = -\frac{1}{2} \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix},$$

$$P \text{diag}(-1, 1) P^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix},$$

$$P \text{diag}(0, -2) P^{-1} = -\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix},$$

$$P \text{diag}(0, 1) P^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Et l'on vérifie sans peine qu'elles conviennent effectivement toutes les quatre.

Commentaire. On a en fait raisonné par analyse-synthèse : si M est solution de (E) , alors c'est l'une des quatre ci-dessus ; et les quatre conviennent.

117 ————— CCP

On a $A^3 - 3A^2 + 2A = A(A - I_3)(A - 2I_3)$. Comme A admet un polynôme annulateur scindé à racines simples, A est diagonalisable. De plus, $\text{Sp}_{\mathbb{R}}(A) \subset \{0, 1, 2\}$. Mais A n'est pas inversible donc

$0 \in \text{Sp}_{\mathbb{R}}(A)$. Enfin, $\text{Tr}(A) = 3$ est la somme des valeurs propres de A , qui sont donc forcément 0, 1 et 2. Ainsi, les matrices cherchées sont exactement les matrices semblables à $\text{diag}(0, 1, 2)$.

118 ————— **CS**

1. Dans l'action de φ sur M , les coefficients de M ne bougent pas, sauf les quatre coins qui tournent d'un quart de tour dans le sens des aiguilles d'une montre. Alors $\varphi^4 = \text{id}_{\mathfrak{M}_4(\mathbb{R})}$. Le polynôme $X^4 - 1$ est donc annulateur de φ . Mais comme il n'est pas scindé sur \mathbb{R} , on ne peut pas encore conclure.

On sait seulement que $\text{Sp}(\varphi) \subset \{-1, 1\}$.

Soit $M \in \mathfrak{M}_4(\mathbb{R})$ telle que $\varphi(M) = M$. Alors les coefficients de M sont arbitraires, sauf les coins qui vérifient $a = d = p = m$. Ainsi, M est déterminée par un coin et ses autres coefficients, donc $\dim E_1(\varphi) = 13$.

Soit $M \in \mathfrak{M}_4(\mathbb{R})$ telle que $\varphi(M) = -M$. Alors les coefficients de M autres que ses coins sont nuls, et les coins vérifient $a = -d = p = -m$. Ainsi, M est déterminée par un coin donc $\dim E_{-1}(\varphi) = 1$.

Mais la somme de ces dimensions est $13 + 1 = 14 < 16$, donc φ n'est pas diagonalisable.

2. À proprement parler, on ne peut pas se demander si φ est diagonalisable sur \mathbb{C} , car c'est un endomorphisme de l'espace $\mathfrak{M}_4(\mathbb{R})$ qui est *réel*.

Mais l'on peut considérer l'endomorphisme $\tilde{\varphi}$ de $\mathfrak{M}_4(\mathbb{C})$ dont l'action est la même que celle de φ dans $\mathfrak{M}_4(\mathbb{R})$. On a donc toujours $\tilde{\varphi}^4 = \text{id}_{\mathfrak{M}_4(\mathbb{C})}$. Le polynôme annulateur $X^4 - 1$ est scindé à racines simples sur \mathbb{C} , donc $\tilde{\varphi}$ est diagonalisable.

119 ————— **CCP**

Nommons M la matrice donnée.

ANALYSE. Supposons que A existe. Comme $A^2 = M$, M est un polynôme en A , donc M et A commutent et tout sous-espace propre de M est stable par A .

Clairement, $\text{Sp}_{\mathbb{R}}(M) = \{1, 2, 3\}$ et M est diagonalisable. Tout aussi clairement (hum!),

$$E_3(M) = \mathbb{R} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad E_2(M) = \mathbb{R} \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix},$$

$$E_1(M) = \mathbb{R} \begin{pmatrix} -2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Alors $M = PDP^{-1}$ avec $D = \text{diag}(1, 2, 3)$ et

$$P = \begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 2 & -1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Comme les sous-espaces propres de M sont des droites et qu'elles sont stables par A , ce sont aussi des droites propres de A . Du coup, A est aussi diagonalisable, et dans la même base que M . Autrement dit, il existe une matrice diagonale Δ telle que $A = P\Delta P^{-1}$. Ainsi, $\Delta^2 = D$ et $\Delta = \text{diag}(\pm 1, \pm\sqrt{2}, \pm\sqrt{3})$.

SYNTHÈSE. On vérifie sans peine que les matrices $P \text{diag}(\pm 1, \pm\sqrt{2}, \pm\sqrt{3}) P^{-1}$ conviennent.

120 ————— **CCP**

1. Nous voyons que le polynôme $P = X^3 + 3X$ est annulateur de A . Nous savons que les valeurs propres de A sont parmi les racines de P , lesquelles sont précisément 0 et $\pm 3i$.

Comme P est scindé à racines simples sur \mathbb{C} , A est diagonalisable dans $\mathfrak{M}_n(\mathbb{C})$.

En revanche, P n'est pas scindé sur \mathbb{R} , donc il faut procéder autrement dans $\mathfrak{M}_n(\mathbb{R})$. Par l'absurde, si l'on suppose A diagonalisable dans $\mathfrak{M}_n(\mathbb{R})$, ses valeurs propres sont toutes réelles et parmi les racines de P , donc 0 est la seule valeur propre de A . Donc A est nulle, puisque qu'elle est semblable à la matrice nulle. Cela contredit l'hypothèse que A était non nulle. Donc A n'est pas diagonalisable dans $\mathfrak{M}_n(\mathbb{R})$.

2. Supposons que n est impair. Le polynôme caractéristique χ_A de A est de degré n , impair, donc ses limites, infinies, en $\pm\infty$ sont opposées : d'après le théorème des valeurs intermédiaires, cela entraîne que χ_A s'annule sur \mathbb{R} . Donc A admet une valeur propre réelle. La seule possible est 0, d'après la question précédente, donc A n'est pas inversible.

3. Si A était symétrique, elle serait diagonalisable dans $\mathfrak{M}_n(\mathbb{R})$, et l'on a vu que c'est impossible. Donc A ne peut être symétrique.