

① $j(r)$ s'exprime en $A.m^{-2}$ ✓

$$I = \oint_S (\vec{j}) = \iint_S \vec{j} \cdot d\vec{S} = j(r) S = j(r) \frac{4\pi r^2}{2} = j(r) 2\pi r^2$$

ainsi $j(r) = \frac{I}{2\pi r^2}$ ✓

↳ demi sphère

② En appliquant la loi d'Ohm locale :

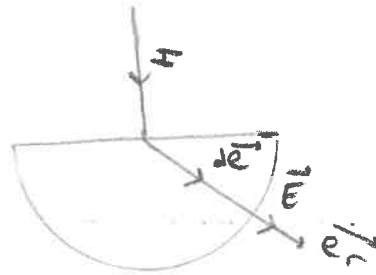
$$\vec{j} = \gamma_{sol} \vec{E} \Rightarrow \vec{E} = \frac{\vec{j}}{\gamma_{sol}} = \frac{I}{2\pi r^2 \gamma_{sol}} \vec{e}_r$$

$$dV = -\vec{E} \cdot d\vec{r} = -\frac{I}{2\pi r^2 \gamma_{sol}} dr$$

$$\frac{dV}{dr} = -\frac{I}{2\pi r^2 \gamma_{sol}}$$

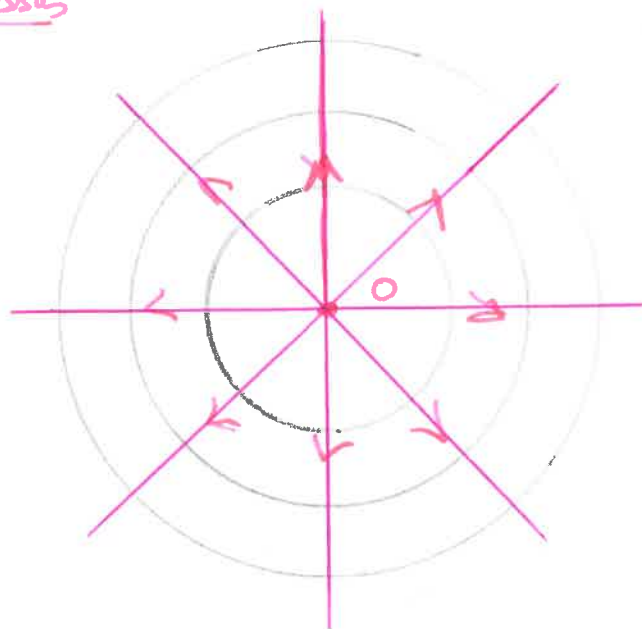
d'où $V(r) = \frac{I}{2\pi r \gamma_{sol}}$

(en sachant que $V=0$ loin du point O donc que $\lim_{r \rightarrow +\infty} V(r) = 0$ donc constante nulle) ✓



Vue de dessus

③

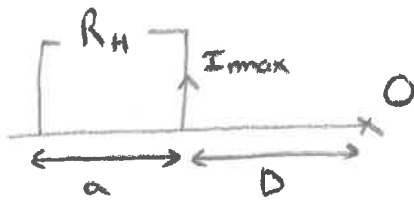


lignes équipotentielle

lignes de champs
→ courbes orientées.

- ④ . Pour n'être traversé par aucun courant, il faut se placer le long d'une équipotentielle .
- La situation la plus défavorable est d'avoir chaque pied sur des potentiels différents .

⑤



on applique la loi d'Ohm à l'être humain :

$$V(0) - V(D+a) = R_H I_{\max}$$

grâce à la relation précédente on obtient :

$$R_H I_{\max} = \frac{I}{2\pi \gamma_{\text{sol}}} \left(\frac{1}{D} - \frac{1}{D+a} \right)$$

⑥ L'égalité obtenue en 5 s'exprime aussi :

$$\begin{aligned} R_H I_{\max} &= \frac{I}{2\pi \gamma_{\text{sol}} D} \left(1 - \frac{1}{1+a/D} \right) \\ &= \frac{I}{2\pi \gamma_{\text{sol}} D} \left(1 - \left(1 + \frac{a}{D} \right)^{-1} \right) \end{aligned}$$

comme $D \gg a$, on réalise un développement limite :

$$R_H I_{\max} = \frac{I}{2\pi \gamma_{\text{sol}} D} \left(1 - \left(1 - \frac{a}{D} \right) \right) = \frac{I}{2\pi \gamma_{\text{sol}} D} \frac{a}{D}$$

d'où :

$$D = \sqrt{\frac{a I}{2\pi \gamma_{\text{sol}} R_H I_{\max}}}$$

⑦ Application numérique de ① pour $I = 5,0 \times 10^4 \text{ A}$:

$$\begin{aligned} \textcircled{1} &= \sqrt{\frac{1,0 \times 5,0 \times 10^4}{2\pi \times 1,0 \times 10^{-2} \times 2,5 \times 10^3 \times 25 \times 10^{-3}}} \\ &= \underline{1,1 \times 10^2 \text{ m}} \quad / \end{aligned}$$

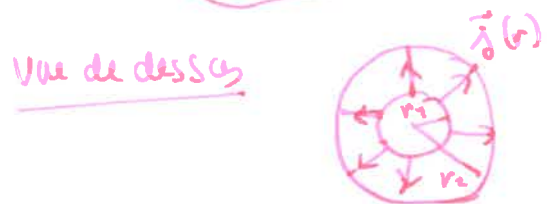
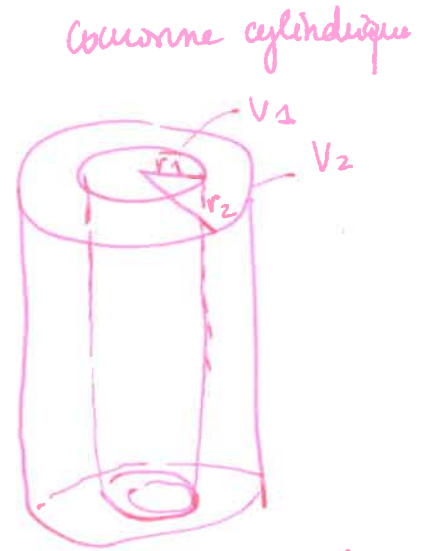
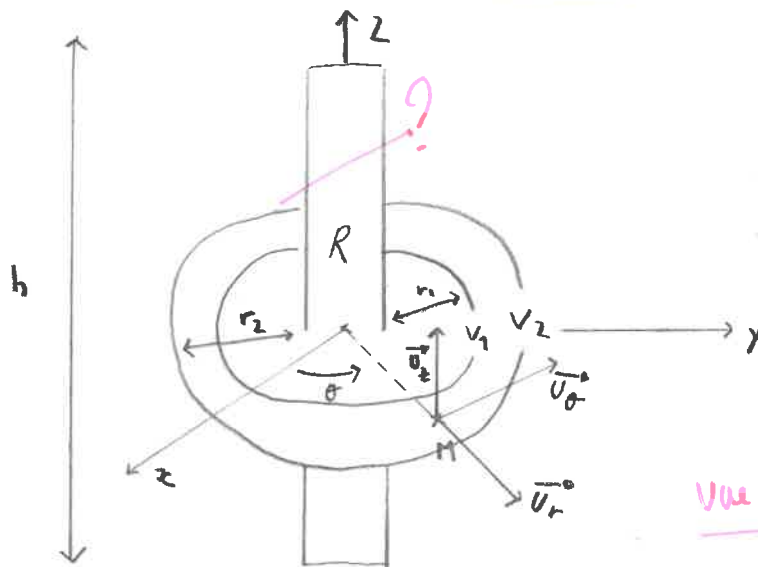
⑧ Ce sont les grands animaux les plus touchés par ce phénomène car ils se situent plus près de la prise de la terre à cause de l'augmentation de la distance D .

bof! le critère important est la distance entre les pattes! $I_{\text{max}} \propto a$

donc plus a est grand plus I_{max} est atteint rapidement

$a_{\text{grands animaux}} > a_{\text{petits animaux}}$

Exercice 2 - TD 8 - Groupe 2:



1. La densité volumique d'un métal est très grande par exemple le cuivre à $\rho_{Cu} = 10^{10} \text{ C.m}^{-3}$ ~~mais... elle est nulle car le métal est neutre.~~

2. D'après le schéma on a une invariance de la résistance selon la rotation θ et la translation z .
 $\Rightarrow V(r, \theta, z) = V(r)$

Equation de Poisson en cylindrique:

$$\Delta V = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial V}{\partial r} \right) = \frac{\rho}{\epsilon_0} = 0$$

$\Leftrightarrow$
 Par l'intégration $r \frac{\partial V}{\partial r} = \frac{\rho}{\epsilon_0} + C_1$ (ste d'intégration)

$$\Leftrightarrow dV = \left(\frac{\rho}{\epsilon_0} + C_1 \right) \frac{dr}{r}$$

3. $dV = A \frac{dr}{r}$

$\Leftrightarrow$ (A ln(r) + C) = V
 intégration

$$V_2 - V_1 = (A \ln(r_2) + C) - (A \ln(r_1) + C)$$

$$V_2 - V_1 = A \ln\left(\frac{r_2}{r_1}\right)$$

4. $E(r) = -\frac{dV}{dr}$ on a vu que $dV = A \frac{dr}{r}$ ✓

$\Leftrightarrow V(r) = A \ln(r) + C$

Si on intègre entre r_1 et r_2

$V_2 - V_1 = A \ln\left(\frac{r_2}{r_1}\right) + C_2$ on en déduit A:

$A = \frac{V_2 - V_1}{\ln\left(\frac{r_2}{r_1}\right)} \rightarrow C_2 = 0$

$E(r) = -\frac{1}{r} \frac{V_2 - V_1}{\ln\left(\frac{r_2}{r_1}\right)}$

→ lorsqu'on intègre entre des bornes, il n'y a pas lieu de rajouter 1 constante d'intégration.

$\int_{V_1(r_1)}^{V_2(r_2)} dV = A \int_{r_1}^{r_2} \frac{dr}{r}$
RIGUEUR!

5. Sachant que E dépend de r $E \rightarrow$ non uniforme
 $\vec{J} = \gamma \vec{E} \rightarrow$ loi d'Ohm locale

Alors $\vec{J}$ n'est pas uniforme. ✓

DONC NON!

6. $i = j \times S$

D'après la question précédente, $\vec{J} = \gamma \vec{E}$

donc $i = \gamma E \times S$

$= \gamma \left(-\frac{1}{r} \frac{V_2 - V_1}{\ln\left(\frac{r_2}{r_1}\right)} \right) \times S$

avec $S = \pi r^2$

$i = \iint_S \vec{j} \cdot d\vec{S} = \iint_S j(r) \vec{u}_r \cdot d\vec{S} \vec{u}_r$
 S latérale du cylindre
 $= \iint_S j(r) r d\theta dz$
 $= -\frac{\gamma}{r} \frac{V_2 - V_1}{\ln\left(\frac{r_2}{r_1}\right)} \int_0^{2\pi} d\theta \int_0^h dz$
 $= -\frac{\gamma V_2 - V_1}{\ln\left(\frac{r_2}{r_1}\right)} 2\pi h$

7. On cherche maintenant la résistance du conducteur.

$U_{AB} = Ri = E \times H = \left(\frac{\vec{J}}{\gamma} \right) \times H$ (loi d'Ohm locale $\vec{J} = \gamma \vec{E}$)

$= \frac{i}{S} \times \frac{H}{\gamma}$ (car $i = j \times S$)

donc $R = \frac{1}{i} \left(\frac{i}{S} \times \frac{H}{\gamma} \right)$
 $= \frac{1}{S} \times \frac{H}{\gamma}$

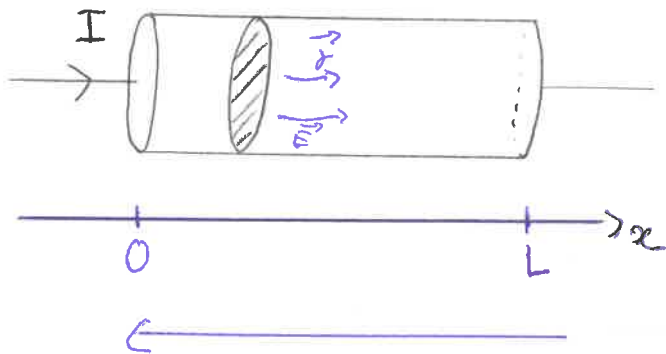
$R = \frac{V_1 - V_2}{i} = \frac{1}{2\pi h \gamma} \ln\left(\frac{r_2}{r_1}\right)$

R est homogène.

Exercice III:

1.

conducteur cylindrique parcouru par I .



Soit γ , la conductivité du câble.

D'après la loi d'Ohm locale, $\vec{j} = \gamma \vec{E}$ ✓

$$U_{0L} = \int_0^L \vec{E} \cdot d\vec{x} = \int_0^L \frac{\vec{j}}{\gamma} \cdot d\vec{x} = \frac{j}{\gamma} \int_0^L dx \quad \checkmark$$

or, par définition $i = \oint_a (\vec{j}) = jS$ donc $j = \frac{i}{S}$ ✓

$$\text{ainsi } U_{0L} = \frac{i}{\gamma S} \int_0^L dx = \frac{Li}{\gamma S} = R_i$$

ainsi, $R = \frac{L}{\gamma S}$ ✓

2. Par analogie, pour une coque hémisphérique de rayon $r+dr$

$$S = 2\pi(r+dr)^2$$

ainsi $dR_c = \frac{dr}{\gamma 2\pi(r+dr)^2} \approx \frac{dr}{\gamma 2\pi r^2}$ || oui ✓

3. ~~Comme la coque hémisphérique~~

d'ensemble des coques hémisphériques peut être assimilé à une association en série car elles sont parcourues par le même courant.

Exercice III: (suite)

4. Par définition:

$$R_c = \int_{R_{int}}^{R_{ext}} dR_c = \int_{R_{int}}^{R_{ext}} \frac{dr}{2\pi r A^2} = \frac{1}{2\pi r} \int_{R_{int}}^{R_{ext}} \frac{dr}{r^2}$$

$$= \frac{1}{2\pi r} \left[-\frac{1}{r} \right]_{R_{int}}^{R_{ext}}$$

d'où $R_c = \frac{1}{2\pi r} \left(\frac{1}{R_{int}} - \frac{1}{R_{ext}} \right)$ B

5. Application numérique:

$$R_c = \frac{1}{2\pi \cdot 6,0 \cdot 10^6} \left(\frac{1}{10^{-2}} - \frac{1}{35 \cdot 10^{-2}} \right) = 2,6 \cdot 10^{-6} \Omega$$

B

6. Par analogie, en reprenant l'expression de la question 4,

$$R_s = \frac{1}{2\pi r_{sol}} \left(\frac{1}{R_{int_{sol}}} - \frac{1}{R_{ext_{sol}}} \right)$$

or, pour la résistance totale du sol,

$$R_{ext_{sol}} \rightarrow \infty$$

$$\text{d'où } R_s = \frac{1}{2\pi r_{sol} R_{int_{sol}}} \approx \frac{1}{2\pi r_{sol} R_b} = \frac{1}{2\pi \cdot 10^{-2} \cdot 35 \cdot 10^{-2}}$$

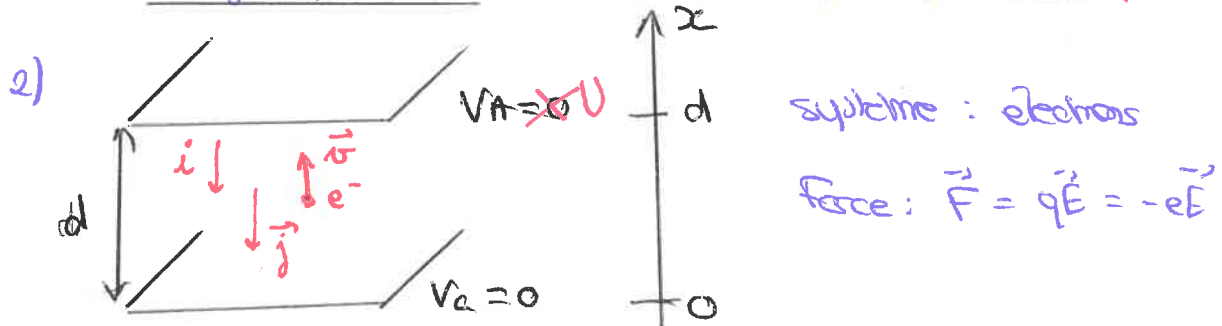
$$= 45,5 \Omega$$

7. $R_{glob} = R_c + R_s \approx R_s = 45,5 \Omega > 25 \Omega$

Non, la légalisation de sécurité électrique puisque $45,5 \Omega > 25 \Omega$
 Pour remédier à ce problème, il faudrait augmenter R_b .

B

1) l'effet thermoelectronique est l'émission d'électrons par une surface métallique chauffée. En pratique, on chauffe une surface métallique par l'effet joule produit grâce à un courant. Les électrons vont donc aller de la cathode, qui est chargée positivement à l'anode chargée négativement.



Théorème de l'énergie cinétique :

$$\Delta E_c = w(\vec{F}) = \int -e\vec{E} \cdot d\vec{l} = \int -e\vec{E} \cdot d\vec{x} = \int_0^x e dV = eV(x)$$

Sachant que, on a donc en supposant que $V(x=0) = 0$

$$E_c(x) - E_c(0) = E_c(x) = \frac{1}{2} m v^2 = (V(x) - V_C) e = V(x) e$$

$$\text{D'où, } v = \sqrt{\frac{2V(x)e}{m}}$$

D'après l'équation de Poisson, $\Delta V + \frac{\rho}{\epsilon_0} = 0$

$$\text{D'où sur } \vec{x}, \quad \frac{d^2V}{dx^2} + \frac{\rho}{\epsilon_0} = 0$$

$$\text{Or, } \vec{j} = \rho \vec{v} = \frac{j}{S} (-\vec{u}_z) \text{ d'où } \rho = \frac{j}{Sv} = \frac{j}{S} \times \sqrt{\frac{m}{2V(x)e}} < 0$$

car le système est les électrons

$$\text{Ainsi, } \frac{d^2V}{dx^2} = -\frac{\rho}{\epsilon_0} = -\frac{j}{S\epsilon_0} \times \sqrt{\frac{m}{2e}} \times V(x)^{-1/2} = K V(x)^{-1/2}$$

$$\text{où } K = -\frac{j}{S\epsilon_0} \sqrt{\frac{m}{2e}} > 0$$

$$\text{Ainsi, } \frac{d^2V}{dx^2} - K V(x)^{-1/2} = 0$$

3) On cherche une solution du type $V(x) = Cx^n$ où $C = \text{constante}$

D'ail,

$$(1): \frac{d^2(Cx^n)}{dx^2} - K C^{1/2} x^{-n/2} = 0$$

$$\Leftrightarrow Cn(n-1)x^{n-2} - \frac{K}{\sqrt{C}} x^{-n/2} = 0 \quad \text{car } C \neq 0 \text{ d'ail } x^{n-2} = x^{-n/2}$$

$$\text{car } Cn(n-1)x^{n-2} = \frac{K}{\sqrt{C}} x^{-n/2}$$

$$\text{Avec } n-2 = -\frac{n}{2} \Leftrightarrow -3n = -4 \Leftrightarrow n = \frac{4}{3}$$

$$\text{Si } n = \frac{4}{3}, (1) \text{ est vraie} \Leftrightarrow C \cdot \frac{4}{3} \left(\frac{4}{3} - 1\right) = \frac{4}{9} C = \frac{K}{\sqrt{C}}$$

$$\text{D'ail, } C^{3/2} = \frac{9}{4} K \Rightarrow C = \left(\frac{9}{4} K\right)^{2/3} \text{ car}$$

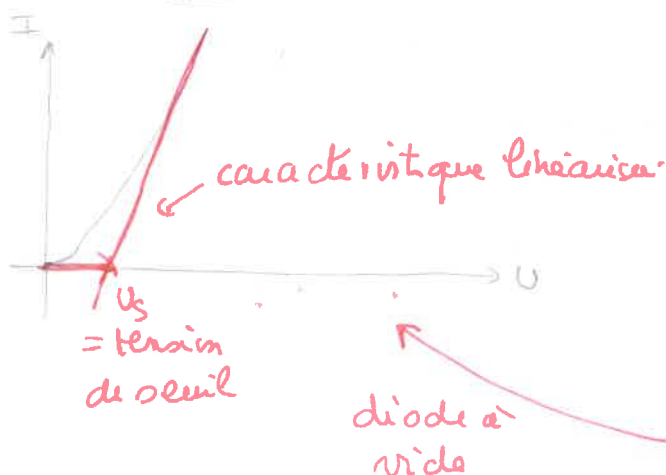
4) D'après la question précédente, $V(x) = \left(\frac{9}{4} K\right)^{2/3} x^{4/3}$

$$\text{car si } x = d, V(x) = U$$

$$\text{D'ail, } V(d) = U = \left(\frac{9}{4} K\right)^{2/3} d^{4/3} = \left(\frac{-9}{4} \frac{j}{5\epsilon_0} \sqrt{\frac{m}{2e}}\right)^{2/3} d^{4/3}$$

$$\text{Avec, } j = \left(\left(\frac{-45\epsilon_0}{9} \sqrt{\frac{2e}{m}}\right)^{2/3} \times \frac{1}{d^{4/3}} \times U\right)^{3/2}$$

$$j = \frac{-45\epsilon_0}{9} \sqrt{\frac{2e}{m}} \times \frac{1}{d^2} \times U^{3/2} \quad \text{TB}$$



de courant d'une diode à vide n'est pas linéaire avec la tension.

